

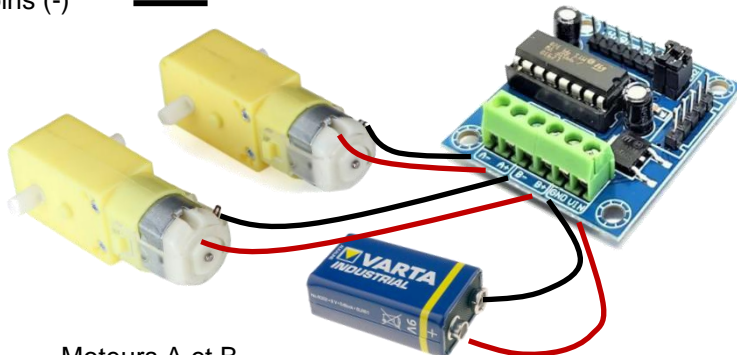


Le shield moteur – L293D

Le shield moteur L293D, comment ça marche ?

Un shield moteur est une carte qui permet de gérer et de fournir la puissance nécessaire à un moteur. Le shield moteur L293D se connecte sur une carte de commande arduino UNO et il permet de piloter 2 moteurs à courant continu dans les deux sens. Il permet également de régler leur vitesse de rotation par la fonction PWM.

Plus (+)
Moins (-)



Moteurs A et B

Alimentation 9V à 24V

Fonction	Moteur A	Moteur B
Frein	IN1	IN3
Sens de rotation	IN2	IN4
Vitesse (PWM)	EN1	EN2

Broches compatibles PWM
de la carte arduino UNO :

3, 5, 6, 9, 10 et 11

Programmer le shield moteur L293D avec mBlock

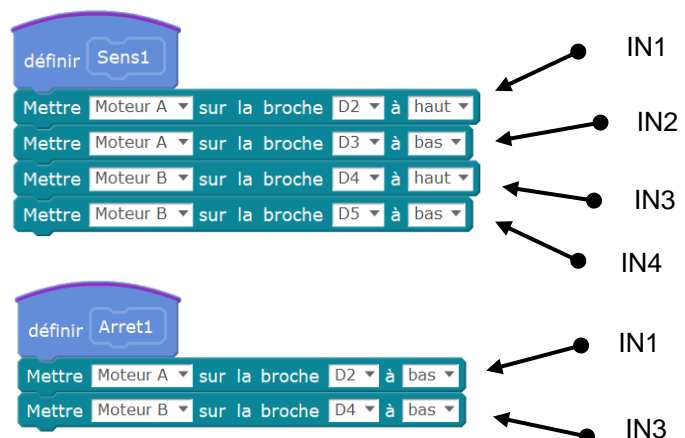
Le programme ci-dessous permet de faire avancer un robot pendant 2 secondes. Il utilise un sous-programme nommé « Sens1 » pour faire tourner les moteurs A et B et un second sous-programme nommé « Arret1 » pour les arrêter.

UNO et Grove - générer le code Mode « Arduino »

OU



Programme principal



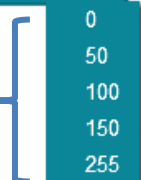
Sous-programmes

Régler la vitesse du moteur

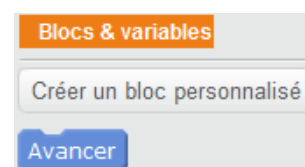
envoyer sur la broche PWM~ 11 la valeur 255

On crée des microcoupures de l'alimentation du moteur pour le ralentir.

Plus le chiffre est petit plus la vitesse est faible.



Créer un sous-programme



Cliquer sur « Créer un bloc personnalisé », puis saisir le nom du sous-programme.