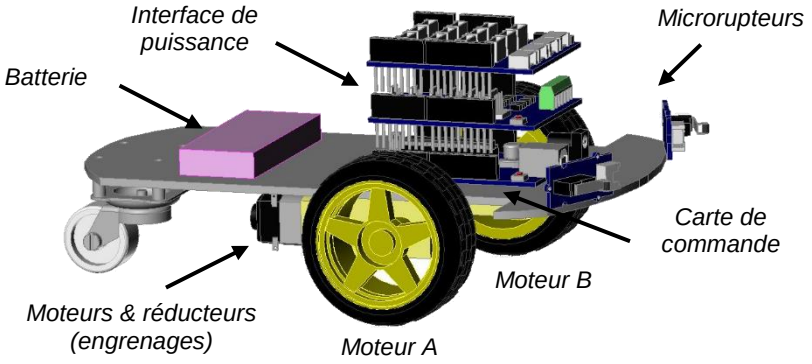
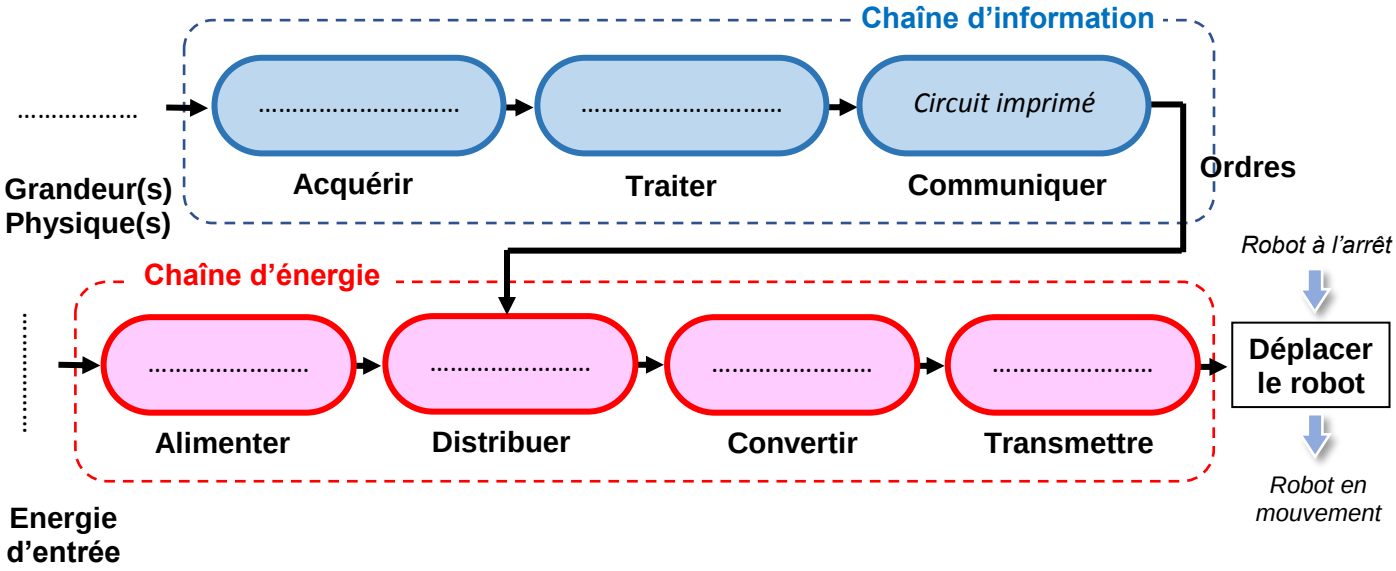
Comment tondre la pelouse à l'aide d'un robot autonome ?

Nom : …… – Prénom : …… – Classe : ……. – Equipe : …….

Décrire la structure fonctionnelle du robot tondeuse

La durée de fonctionnement du robot est définie par le jardinier suivant la surface à tondre. Une batterie fournit l'énergie aux 2 motoréducteurs qui permettent le déplacement du robot tondeuse dans le jardin. Des microrupteurs détectent la présence d'un obstacle. Le programme du microcontrôleur de la carte de commande traite alors l'information et communique l'ordre au robot de tourner de 120°.





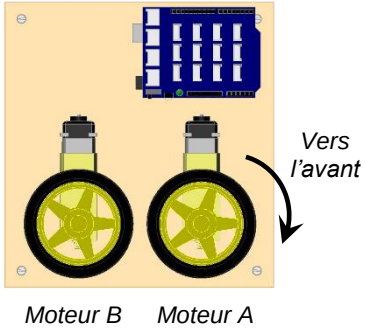
Comment définir les déplacements d'un robot tondeuse à 2 roues motrices ?

Liste des mouvements possibles :

…….. ; …….. ; …….. ;

…….. ; …….. ;

Sous-problème à traiter : ……

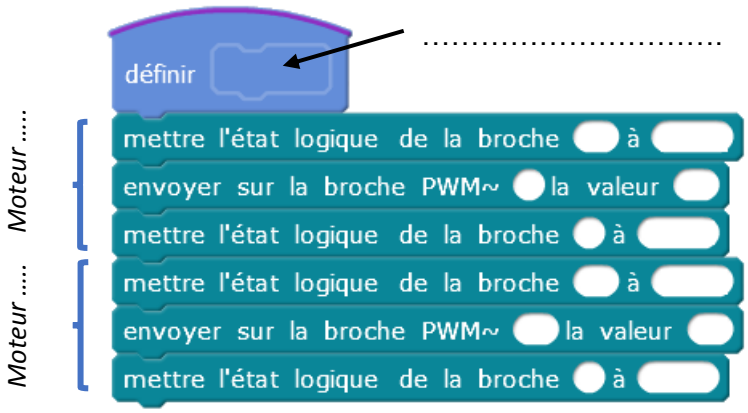


Comment définir les déplacements d'un robot tondeuse à 2 roues motrices ? (Suite)

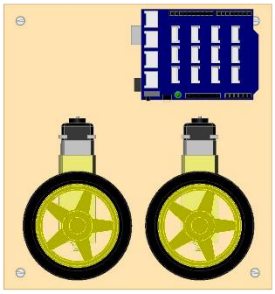
Programme principal

?

Sous-programme



Sens de rotation



Moteur B *Moteur A*

Comment rendre le robot autonome ?

Algorigramme