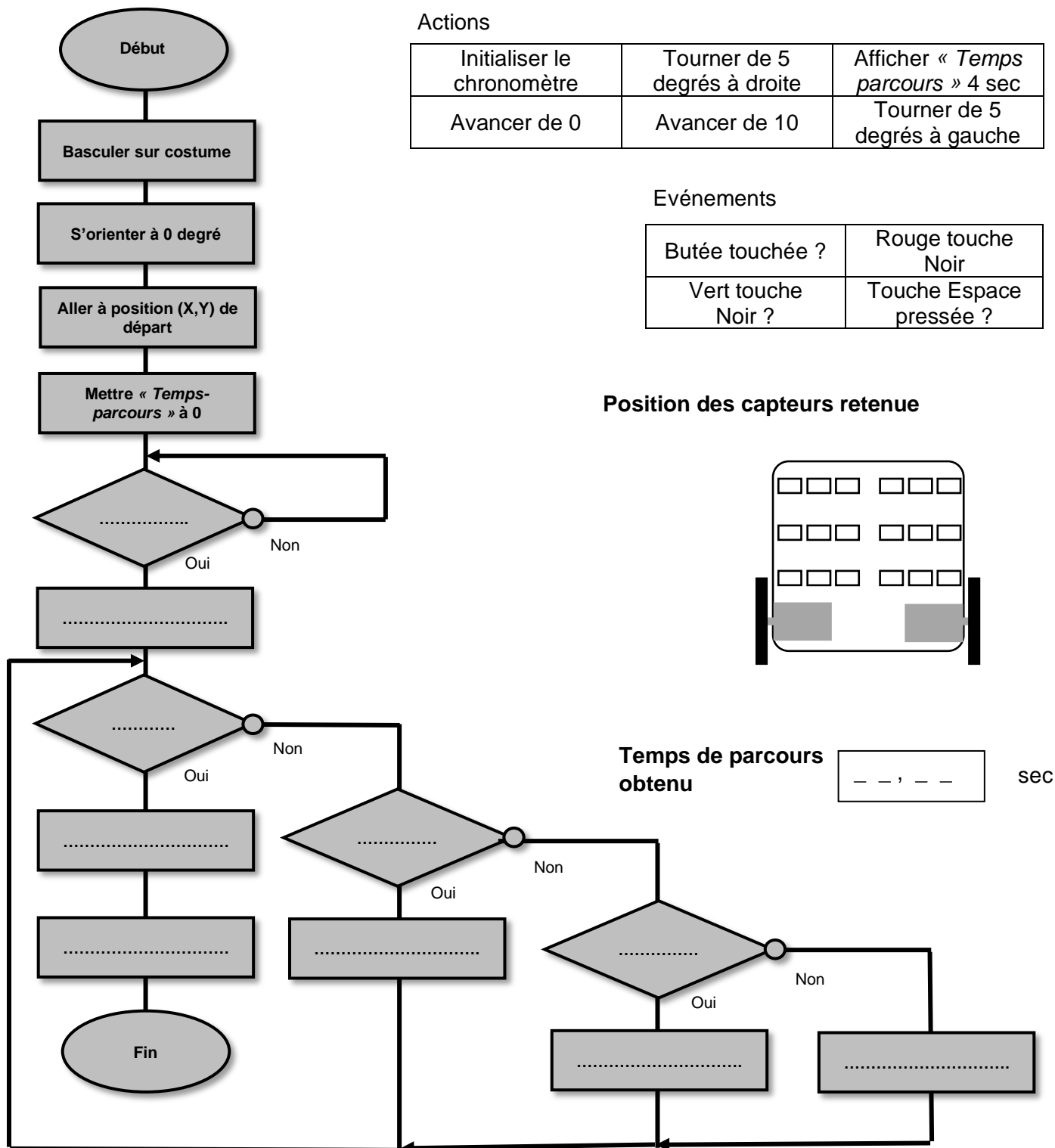


Simuler et programmer le fonctionnement du robot

Nom : – Prénom : – Classe : – Equipe :

Simuler le fonctionnement du robot et définir la position des capteurs de suivi de ligne

Algorithme de simulation à compléter



Algorithme du robot

Programmer et valider le fonctionnement du système réel








Programme du robot

Nom du fichier :sb2



mBlock

Mouvements du robot et états des capteurs associés

Mouvements	 Bouton poussoir	 ou  Microrupteur	 ou  Suivi ligne gauche	 ou  Suivi ligne droite
Avancer
Tourner à gauche
Tourner à droite
Arrêter