

LE ROBOT DE MANUTENTION STRUCTURE - CORRIGER



OBJECTIFS DE L'ACTIVITE

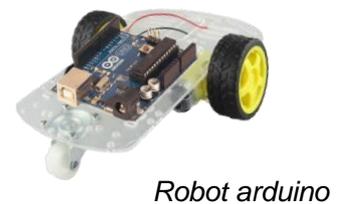
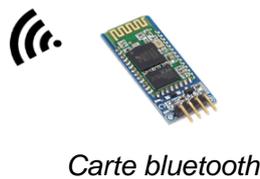
- Analyser le fonctionnement et la structure d'un robot de manutention ;
- Identifier les entrées et les sorties ;
- Représenter le système par un schéma : chaîne d'information et chaîne d'énergie.

PRESENTATION DU ROBOT DE MANUTENTION

Le robot de manutention est utilisé pour stocker des marchandises sur palette dans des racks (étagères) à l'intérieur d'un atelier aux allées étroites. Pour gérer le déplacement lors de manœuvres délicates, le manutentionnaire (conducteur) peut descendre et piloter le robot grâce à un appareil nomade.

RESSOURCES POUR L'ANALYSE DU FONCTIONNEMENT

La structure du robot de manutention est reproduite à l'aide des éléments ci-dessous disponibles dans le laboratoire de technologie pour analyse :



SCHEMA DE LA CHAINE D'INFORMATION ET DE LA CHAINE D'ENERGIE

