



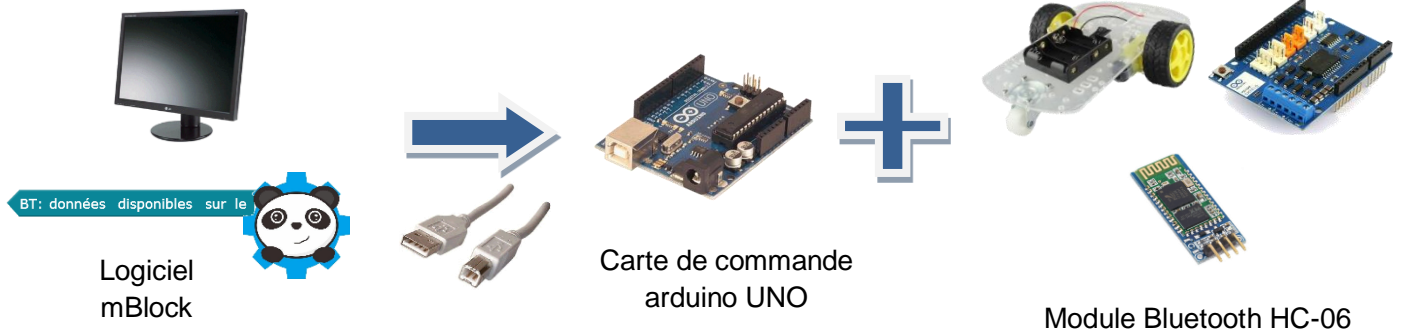
OBJECTIF FINAL

Rendre mon système embarqué communicant à distance.



STRUCTURE DU SYSTEME EMBARQUE A PROGRAMMER

Robot et carte de puissance



ALGORITHME DU PROGRAMME PRINCIPAL DU ROBOT DE MANUTENTION

